

型式 DR-2493 スリップリングレス 回転トルクセンサー



- ◎ 機械的接続 : スクウェア (正方形)
- ◎ 出力 : ±5V                      ◎ サンプルレート : 10 K サンプル
- ◎ シャフトからケースへスリップリングを使用しないデジタル信号伝送



商品番号	定格トルク [Nm]	スクウェア (正方形) ドライブ	最大速度 [min <sup>-1</sup> ]	ばね定数 [Nm/rad]	慣性モーメント J [kgm <sup>2</sup> ]		最大スラスト負荷 [N]
					ドライブ側	試験側	
106753	0.1	1/4" (6.35mm)	3000	1.8x 10 <sup>1</sup>	2.1x 10 <sup>-6</sup>	2.3x 10 <sup>-7</sup>	15
106754	0.2		3000	1.8x 10 <sup>1</sup>	2.1x 10 <sup>-6</sup>	2.3x 10 <sup>-7</sup>	20
106755	0.5		3000	1.2x 10 <sup>2</sup>	2.1x 10 <sup>-6</sup>	2.3x 10 <sup>-7</sup>	30
106756	1		4000	1.2x 10 <sup>2</sup>	2.1x 10 <sup>-6</sup>	2.3x 10 <sup>-7</sup>	40
106757	2		4000	3.0x 10 <sup>2</sup>	2.1x 10 <sup>-6</sup>	2.4x 10 <sup>-7</sup>	50
106758	5		4000	3.5x 10 <sup>2</sup>	2.1x 10 <sup>-6</sup>	2.4x 10 <sup>-7</sup>	50
106759	10		4000	7.3x 10 <sup>2</sup>	2.1x 10 <sup>-6</sup>	2.7x 10 <sup>-7</sup>	50
106760	15		4000	7.3x 10 <sup>2</sup>	2.1x 10 <sup>-6</sup>	2.7x 10 <sup>-7</sup>	100
106761	20		4000	7.3x 10 <sup>2</sup>	2.1x 10 <sup>-6</sup>	2.7x 10 <sup>-7</sup>	100
106762	35		3/8" (9.53mm)	3000	8.6x 10 <sup>3</sup>	9.8x 10 <sup>-6</sup>	1.1x 10 <sup>-5</sup>
106763	50	3000		1.0x 10 <sup>4</sup>	9.9x 10 <sup>-6</sup>	1.1x 10 <sup>-5</sup>	1600
106764	63	3000		1.1x 10 <sup>4</sup>	1.0x 10 <sup>-5</sup>	1.1x 10 <sup>-5</sup>	1900
106765	100	1/2" (12.7mm)	2500	1.2x 10 <sup>4</sup>	1.6x 10 <sup>-5</sup>	1.1x 10 <sup>-5</sup>	2600
106766	160		2500	1.5x 10 <sup>4</sup>	1.6x 10 <sup>-5</sup>	1.2x 10 <sup>-5</sup>	3200
106767	200		2500	1.5x 10 <sup>4</sup>	1.6x 10 <sup>-5</sup>	1.2x 10 <sup>-5</sup>	3200
106768	300	3/4" (19.1mm)	2500	8.8x 10 <sup>4</sup>	9.8x 10 <sup>-5</sup>	7.7x 10 <sup>-5</sup>	5500
106769	500		2500	8.8x 10 <sup>4</sup>	9.8x 10 <sup>-5</sup>	7.7x 10 <sup>-5</sup>	7500
106770	1000	1" (25.4mm)	1500	1.3x 10 <sup>5</sup>	2.1x 10 <sup>-4</sup>	1.1x 10 <sup>-4</sup>	10000
106771	2000	1-1/2" (38.1mm)	1000	2.1x 10 <sup>5</sup>	3.5x 10 <sup>-3</sup>	1.8x 10 <sup>-3</sup>	18000
109688	3000		1000	2.3x 10 <sup>5</sup>	3.5x 10 <sup>-3</sup>	1.8x 10 <sup>-3</sup>	22500
106772	5000		1000	2.7x 10 <sup>5</sup>	3.5x 10 <sup>-3</sup>	1.8x 10 <sup>-3</sup>	32000

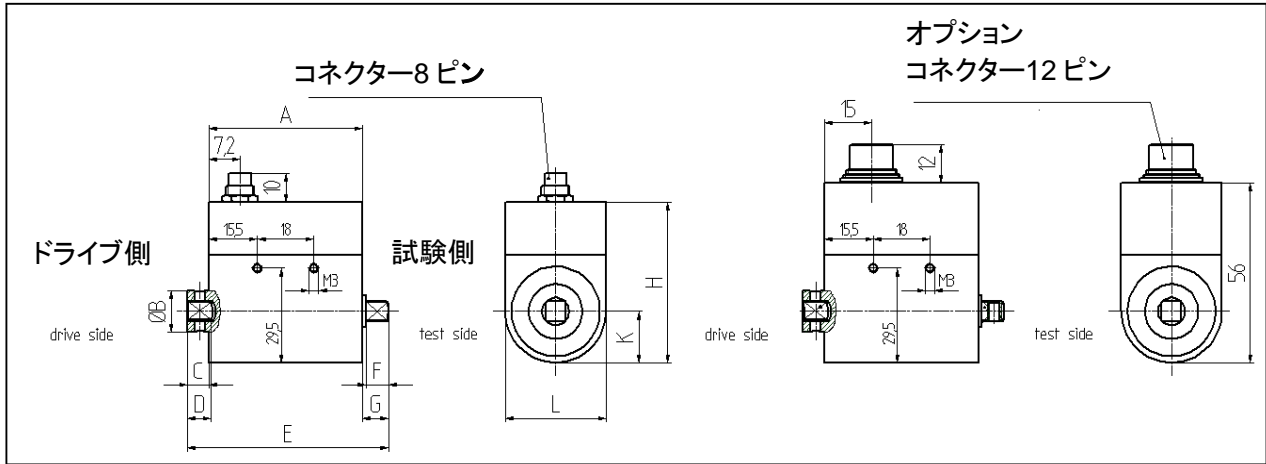
<b>仕様</b>	
型式	DR-2493
精度クラス	±0.25 %FS (FS:フルスケール)
非再現性 DIN1319	±0.05 %
供給電圧	12 ~ 28 VDC
供給電流	< 60 mA
出力信号	±0 ~ 5 Vdc
最大出力電流	5 mA
校正制御	L<2.0V; H>3.5 V
定格温度範囲 (基準温度)	+5 ~ +45 °C (+23 °C)
許容温度範囲	0 ~ +60 °C
感度の温度係数	+0.02 %FS/K
零点の温度係数	±0.05 %FS/K
許容トルク (静的)	150 %FS
限界トルク (静的)	200 %FS
最大トルク (静的)	>300%FS
最大動的負荷(DIN 50100),正弦波波形	70%p-p.±35%公称トルク. 繰り返し10 <sup>7</sup> 回まで
保護等級 (DIN EN60529)	IP50

#### オプション

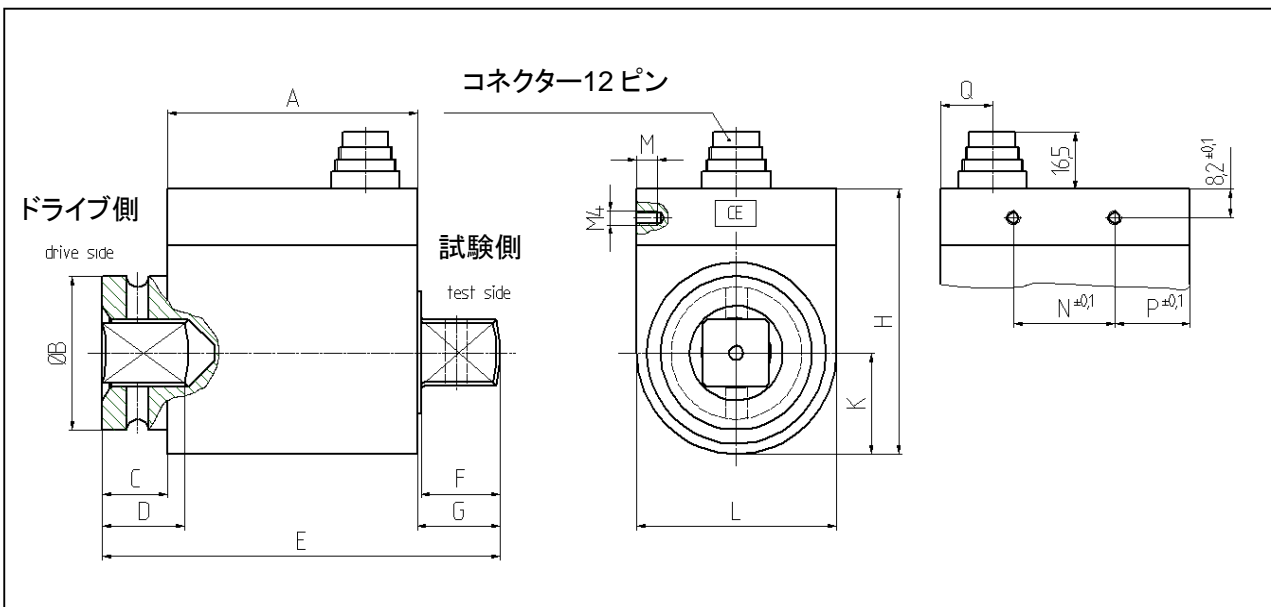
101560	角度コントロール、≤1000 Nm 360 パルス, 2トラック, 90° シフト	CH A  CW ターン CH B 
103562	出力信号	±0 ~ 10 V
接続ケーブル アッセンブリー 長さ3 m. 片側センサー用コネクタ付		

#### 接 続

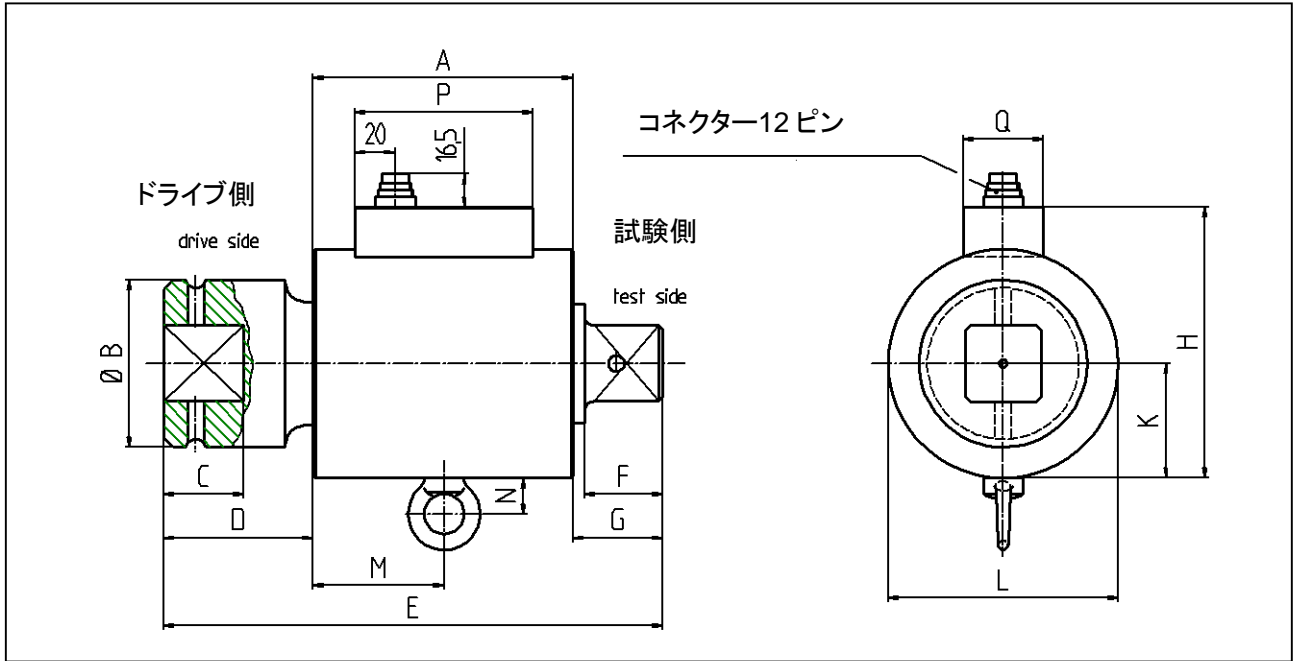
8ピン	12ピン	8ピン / 12ピン	
-	ピン A	未使用	-
ピン 7	ピン B	オプション 角度B	TTL
ピン 3	ピン C	信号(+)	±5 V
ピン 4	ピン D	信号(接地)	0 V
ピン 2	ピン E	電源(接地)	0 V
ピン 1	ピン F	電源(+)	12 ~28 V
ピン 6	ピン G	オプション 角度A	TTL
-	ピン H	未使用	-
-	ピン J	未使用	-
ピン 5	ピン K	校正制御	L<2.0 V; H>3.5 V
ピン 8	ピン L	未使用	-
-	ピン M	ハウジング	-



定格トルク (Nm)	スクウェアドライブ	寸法(mm)									
		A	B	C	D	E	F	G	H	L	K
0.1~20	1/4" (6.35mm)	49	13	6.8	8	64	7.5	8.2	50	32	16

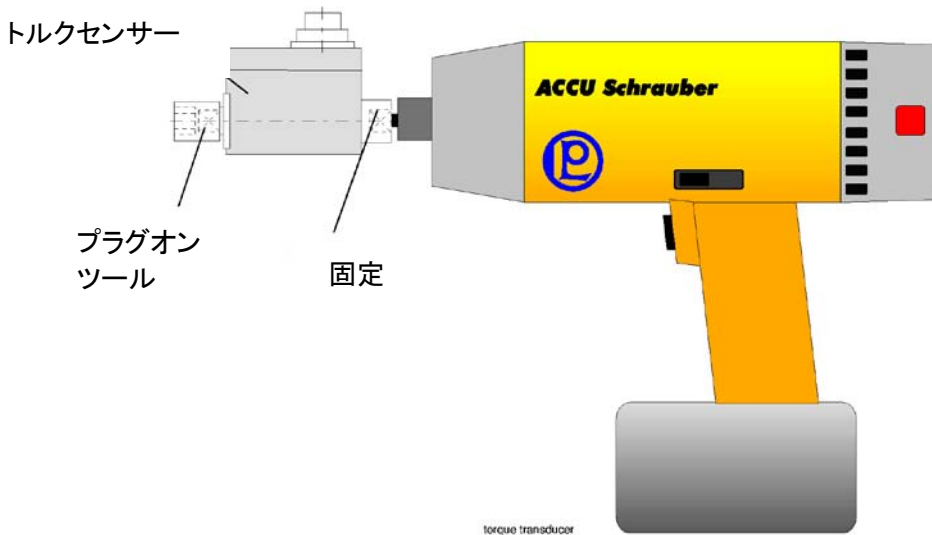


定格トルク (Nm)	正方形ドライブ	寸法(mm)													
		A	B	C	D	E	F	G	H	L	K	M	N	P	Q
35 / 50 / 63	3/8" (9.53mm)	71.5	22	11	11.2	94.5	10.7	12	59	40	20	5	41.5	15	12
100~200	1/2" (12.7mm)	71.5	29.8	13	15.9	100.5	15.4	16	59	40	20	5	41.5	15	12
300/500	3/4" (19.1mm)	72.5	44	19	23.9	115.5	22.9	24	76	58	29	6	29.5	22	15
1000	1" (25.4mm)	72.5	54	29	28.6	130.5	27.6	29	76	58	29	6	29.5	22	15



定格トルク (Nm)	正方形ドライブ	寸法 (mm)													
		A	B	C	D	E	F	G	H	L	K	M	N	P	Q
2000~5000	1-1/2" (38.1mm)	130	84	40	75	250	39	45	136	115	57.5	65.5	18	89	40

応用例



インパルスあるいはインパクト(衝撃的) スクリュー ドライバーには使用できません。

御注意: このカタログの仕様等の内容は御通知無く変更されます。2010/1/20.080597f\_DR-2493.doc  
 他のタイプのトルクセンサーや詳細資料については <http://www.pac-tech.com/LorenzTorque.htm> をご覧ください。

Lorenz 社 日本総代理店  
 株式会社 パシフィック テクノロジー  
 〒273-0005 千葉県船橋市本町6丁目18番5号  
 アサヒ船橋ビル 602

TEL : 047-426-1650 FAX : 047-426-1652

E- Mail : sales@pac-tech.com

[URL]: <http://www.pac-tech.com/>